



Лаборатория управления и навигации

24 марта 2017 года

А.А. Голован, зав. лабораторией, д.ф.-м.н.

История лаборатории

Лаборатория создана в 1987 году по прямому заказу специализированных предприятий приборостроительных отраслей промышленности СССР для решения прикладных задач в области космической навигации и управления.

Коллектив



Голован Андрей Андреевич
Заведующий лабораторией,
д.ф.-м.н.



Парусников Николай Алексеевич
Научный руководитель лаборатории,
профессор, д.ф.-м.н.,
лауреат премии Правительства РФ
в области науки и техники.

4
доктора наук

6
кандидатов
наук

Коллектив

Болотин Юрий Владимирович, д.ф.-м.н., профессор кафедры

Матасов Александр Иванович, д.ф.-м.н., ведущий научный сотрудник, профессор

Богданов Олег Николаевич, к.ф.-м.н., старший научный сотрудник

Вавилова Нина Борисовна, к.ф.-м.н., ведущий научный сотрудник

Вязьмин Вадим Сергеевич, к.ф.-м.н., старший научный сотрудник

Козлов Александр Владимирович, к.ф.-м.н., старший научный сотрудник, доцент

Папуша Ирина Анатольевна, к.ф.-м.н., старший научный сотрудник, доцент

Попеленский Михаил Юрьевич, к.ф.-м.н., старший научный сотрудник,
заместитель декана по магистерскому и дополнительному образованию

Направления деятельности

НАУКА

- Научно-исследовательская работа и опытно-конструкторская работа по прямым договорам с российскими и зарубежными компаниями.
- Гранты.

ОБРАЗОВАНИЕ

- Спецкурсы, спецсеминары для студентов, магистрантов, аспирантов.
- Программы повышения квалификации для специалистов профильных компаний (российских и иностранных).

Работа со студентами, магистрантами, аспирантами

Курсовые, дипломные, магистерские, аспирантские работы, как правило, связаны с конкретными востребованными приложениями в области навигации, геофизики.

Студенту приходится осваивать, помимо основных курсов, специализированные разделы прикладной механики, уметь (научиться) программировать, поскольку это, как правило, атрибут выполнения работы.

Хороших, толковых студентов мы всячески поддерживаем.

- Инерциальная навигация.
- Спутниковая навигация – системы ГЛОНАСС и GPS.
- Интегрированные инерциально-спутниковые системы.

Некоторые приложения:

- Аэрогравиметрия.
- Топопривязка.
- Дефектоскопия нефтяных и газовых труб.

Детали см. в системе **ИСТИНА-МГУ**: набираете Ф.И.О. сотрудника и видите какие у него статьи и с кем, монографии, конференции, проекты, студенты-дипломники, аспиранты и т.п.

Рабочие будни: Индия



Летные испытания навигационной системы вертолета Ка-17 корабельного базирования для Индийских ВМФ, Индия.

Рабочие будни: Австралия



Гравиметрические съемки
в Австралии, самолет Cessna.

Слева – профессор Болотин Ю.В.,
справа – Голован А.А.

Рабочие будни: дефектоскопия



Дефектоскоп нефтяных
и газовых труб.

Задача состоит в топографической
привязке дефектов трубопровода.

Рабочие будни: аэрогравиметрия



Профессор Ю. В. Болотин читает лекции по аэрогравиметрии в Юго-Восточном университете г. Нанкин, Китай (на английском языке)

Фирмы-партнеры

1. Раменское приборостроительное конструкторское бюро, Инерциальные технологии «Технокомплекса». г. Раменское, М.О.
2. Пермская научно-производственная приборостроительная компания.
3. Московский институт электромеханики и автоматики.
4. ОАО МКБ Компас, г. Москва.
5. ОКБ Марс, г. Москва.
6. ГосНИИ авиационных систем. г. Москва.
7. ЗАО «Гравиметрические технологии» г. Москва.
8. Институт физики Земли РАН. г. Москва.
9. ЗАО ГНПП «Аэрогеофизика». г. Москва.
10. Canadian Micro Gravity, Canada.
11. Beijing Institute of Aerospace Control Devices. China Aerospace and Technology Corporation, China.
12. School of Instrument Science & Engineering, Southeast University, Nanjing, China.
13. Институт проблем морских технологий Дальневосточного отделения Российской академии наук, г. Владивосток.
14. Газпром ОргЭнергоГаз (Саратовский филиал), г. Саратов.
15. ЦНИИМашиностроения, г. Королев, М.О., РосКосмос.

Примеры текущих работ 2017 года:

Контракт на выполнение совместных научно-исследовательских работ в области аэрогравиметрии с **Пекинским институтом аэрокосмических управляющих приборов.**

Совместный пилотный проект с предприятием РосКосмоса (**ЦНИИМашиностроения**) по разработке программно-аппаратного имитатора инерциально-спутникового навигационного комплекса.

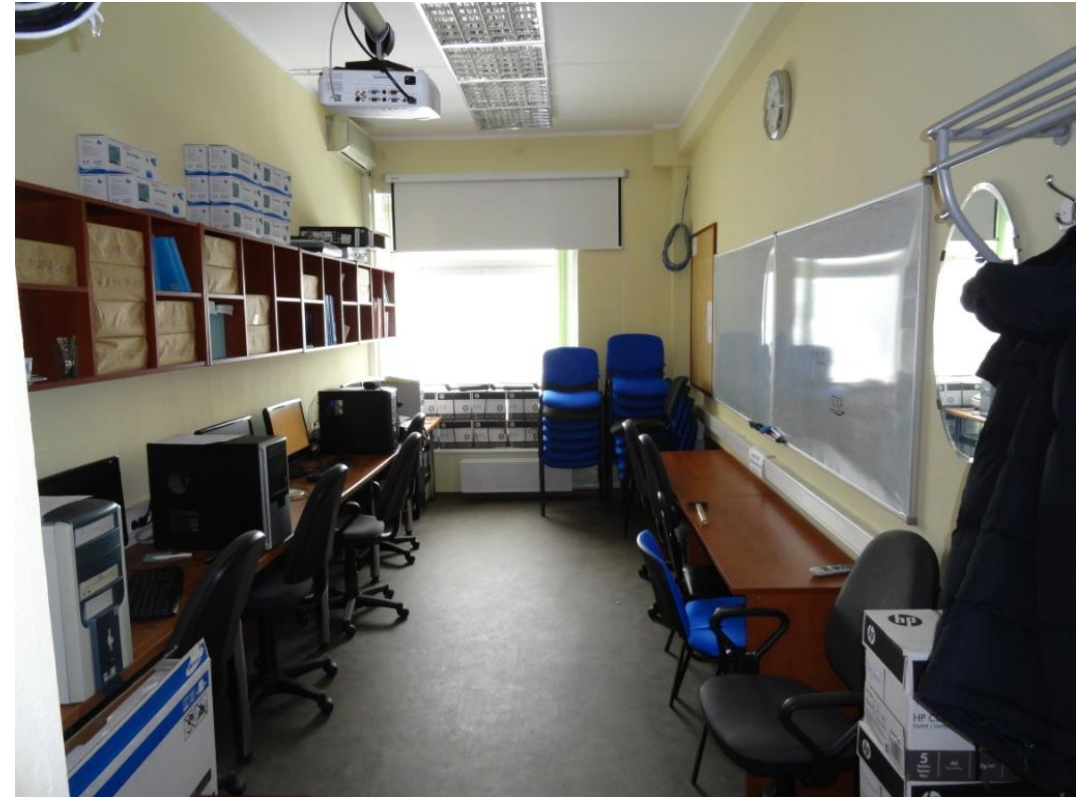
Чтение **заказных** курсов лекций по навигационной тематике для инженеров другого предприятия РосКосмоса – **МОКБ Марс.**

Учебный процесс



Студенты кафедры на конференции в Крыму.

Контакты



2-й учебный корпус, к. 340 и к. 484, тел. +7 (495) 939-59-33
www.NavLab.ru

СПАСИБО!

Ждем по средам во второй половине дня.